



Selección del conector correcto para Launch X431

En general cada vez que se ingresa en una marca el mismo sistema solicita el correcto conector a utilizar, pero se presentan casos en los que no se tiene en cuenta esto y se trata de realizar funciones con el scanner y el dato solicitado resulta erróneo o simplemente no genera comunicación para el vehículo..

Antes de ver los diferentes conectores para el Launch X431, hay que tener en cuenta unas pautas generales de los protocolos de comunicación.



Cuando se trabaja en este punto cada pin del scanner establece la comunicación de acuerdo a la marca y el año del vehículo, a este enlace de datos se le denomina PROTOCOLO DE COMUNICACIÓN y hay que respetar esta pauta, porque por mas que se intente ingresar en un vehículo que pensamos que es por ejemplo CAN, no lo vamos a lograr si el automóvil no cuenta con pines en los terminales 6 y 14. Un detalle tan simple como ver o medir con el osciloscopio los pines del conector nos pueden ahorrar tiempo.

PINES 2 Y 10: A la comunicación dada en estos terminales se le conoce como J1850 de SAE , esta se puede dar por pulsos modulados o variados en tiempo , es una vía muy usada por los vehículos Americanos , algunos protocolos que no son Genéricos (OBDII) usan estos pines , como por ejemplo FORD con su sistema SPC o GM con el protocolo clase 2.

PINES 7 Y 15: A la comunicación por esta vía se le conoce como ISO 9141 o líneas K y L respectivamente, a este sistema se le ve mas representado en los sistemas Europeos o MERCOSUR, algunos fabricantes como VW usan esta vía para el protocolo propio de su marca.

PINES 6 Y 14: A la comunicación a través de estos pines se le conoce como sistema CAN es el protocolo estándar mas nuevo que existe, esta dispuesto para los vehículos de manera obligatoria a partir del 2008, este sistema de comunicación utiliza una velocidad diferente a cualquier sistema anterior, por este motivo en el Launch se debe usar un conector aparte para este fin.



CONECTORES DEL LAUNCH

OBD II – 16 C

Este es el conector utilizado cuando el sistema debe comunicarse por los protocolos SAE o ISO, aunque El scanner Launch lo pide Automáticamente, se puede tener el caso que se use otro y el sistema comunique, pero no es lo recomendable. Siempre que se piense ingresar por un menú genérico se debe usar este conector.

Algunas marcas lo solicitan para ingresar por los protocolos del fabricante, como por ejemplo FORD que lo usa hasta el año 2005.

Este conector no requiere programación en el scanner.

OBD II – Smart

Este conector es utilizado solo en procedimientos de ingreso por fabricante, es muy usado en casos especiales, sobre todo en versiones Europeas como es el caso de Chevrolet Astra o Chevrolet Corsa.

Este conector no requiere programación previa en el scanner y viene solo un conector de este tipo.

OBD II CAN

Este conector es utilizado en los protocolos Universales tipo CAN , el cual viene incluido sobre todo en los vehículos de Última generación , los protocolos corren por los pines 6 y 14 , habitualmente se utiliza en las diferentes marcas cuando se va a ingresar en diferentes modelos de dicha marca que utilice sistema CAN.

Este conector viene dispuesto en 2 generaciones, la primera utiliza el conector CAN BUS y el Conector CAN BUS VOLVO, con estos dos elementos se trabajaron los primeros sistemas CAN sobre todo a través del protocolo genérico.

La segunda generación utiliza un solo conector para todos los protocolos CAN BUS II aquí es necesario una programación descargando un archivo del sistema UPDATE en www.x431.com , en los equipos no actualizados , no es conveniente usar el conector CANBUS II.

Ambos conectores pueden ser utilizados para ingresar al menú Genérico OBD II CAN.

Por Tilso Castro